

## 複数の加工装置に対し1台のロボットで対応できます

### システム概要

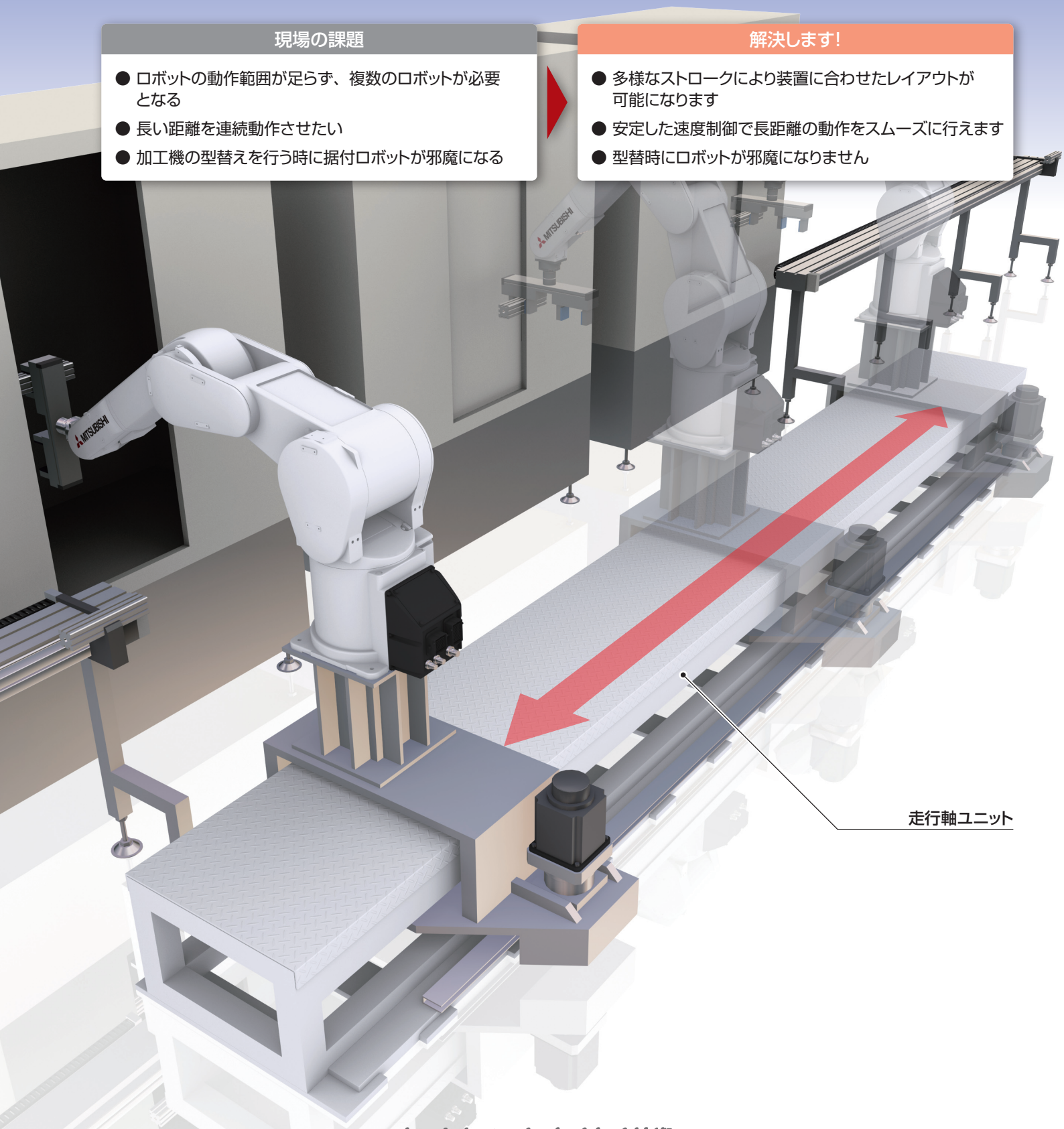
ロボットに走行軸を組み合わせて工程間搬送を効率良く行います。

### 現場の課題

- ロボットの動作範囲が足らず、複数のロボットが必要となる
- 長い距離を連続動作させたい
- 加工機の型替えを行う時に据付ロボットが邪魔になる

### 解決します!

- 多様なストロークにより装置に合わせたレイアウトが可能になります
- 安定した速度制御で長距離の動作をスムーズに行えます
- 型替時にロボットが邪魔になりません



走行軸ユニット

あったかハート わくわく技術

## システムエンジニアリングサポート

導入前のシステム提案からアフターサービスまで  
お客様のニーズにお応えします。

三菱電機製機器製品・産業用ロボットのアフターサービスをベース事業としながら、お客様のご要望に応じて柔軟に対応していくことで、システムエンジニアリング事業でのノウハウを蓄積してきました。ロボットの導入計画から、システム設計、施工、アフターサービスまで、お気軽にお問い合わせください。



### 仕様

項目	仕様等
種別	垂直多関節型ロボット用走行軸
走行ストローク	ストローク表 参照
位置繰返し精度	±0.1mm 以下 (走行軸単体) ※注1
駆動方式	三菱電機製 AC サーボモータによるラックアンドピニオン駆動
検出方式	アブソリュートエンコーダ方式
制御方式	ロボットコントローラの付加軸機能による
電源電圧	三相 AC200V
使用温度	0～45℃
塗装色 (塗装材料)	ライトグレー他 (ウレタン系)
使用環境	オープン型 (一般屋内環境) / ステップ型 (工作機械等ワークL/UL用) ※注2

※注1 ラックアンドピニオンのバックラッシュ ±0.2mm 以下

※注2 一般屋内用仕様です。オイルミスト仕様ではありません。

### 搭載ロボット別ストローク

ロボットタイプ	走行ストローク (mm)						オープン型 (一般搬送用)	ステップ型 (工作機械用)
	500	1000	1500	2000	2500	3000		
2F・4F(L)用	500	1000	1500	2000	2500	3000		
7F(L)用		1000	1500	2000	2500	3000		
13F(L)・20F用		1000	1500	2000	2500	3000		

あったかハート わくわく技術

**三菱電機システムサービス株式会社**  
<http://www.melsc.co.jp/>

〒154-8520 東京都世田谷区太子堂4-1-1 キャロットタワー20階

北日本支社	〒983-0005	仙台市宮城野区福室字明神西31	機電営業課	(022) 353-7814
北海道支店	〒004-0041	札幌市厚別区大谷地東2-1-18	機電営業課	(011) 890-7515
東京機電支社	〒108-0022	東京都港区海岸3-19-22	システム技術三課	(03) 3457-1888
中部支社	〒461-8675	名古屋市中区矢田南5-1-14	機電システム課	(052) 722-7603
北陸支店	〒920-0811	金沢市小坂町北255	機電営業課	(076) 252-9519
関西支社	〒531-0076	大阪市北区大淀中1-4-13	産業ロボット課	(06) 6454-0191
中四国支社	〒732-0802	広島市南区大州4-3-26	機電営業課	(082) 285-2111
四国支店	〒760-0072	高松市花園町1-9-38	機電営業課	(087) 831-3186
九州支社	〒812-0007	福岡市博多区東比恵3-12-16	機電営業課	(092) 483-8208

6支社・3支店のネットワークで全国を網羅。  
最寄の拠点を窓口エンジニアリング・アフターサービスを提供します。



### ⚠️ 安全に関するご注意

本カタログに記載された製品を正しくお使いいただくため  
ご使用の前に必ず「取扱説明書」をよくお読みください。